開発ソフト、プログラマは低価格だがAVRは高機能マイコン

# AVRを知るにはまず動かしてみよう

# 1-1 AVRマイコンとは

AVR はアトメル社の開発した8ビット RISC タイプの MCU (Micro Controller Unit)です.

アトメル社は1984年にアメリカ合衆国のサンノゼに誕生しました.社長はギリシャ系アメリカ人 のジョージ・パレゴス氏で、当初世界最速のEPROMでデビューし、その後も不揮発性メモリ分野で 特色ある製品をリリースしてきました.パラレルEEPROMでは、世界で最初にエラー・ディテク ション・コレクション機能を搭載し10万回の書き換えを可能にした製品を商品化、EPROMでやは り世界で最初に低電圧3V対応の製品を出したのもアトメル社です.また、ベンチャ企業には珍しく、 自社ファブ(製造工場)を早い時期からもったことでも有名です.現在アメリカ、ドイツ、フランス、 イギリスなどにIC製造の前工程の生産拠点をおき、デザイン・センタも世界各地にもつようになり ました.アセンブリに関しては東南アジアの協力会社に依託しています.

AVRもこの展開の一つで,現在アトメル社のノルウェー工場で設計開発が行われています.ここ 2~3年,MCU業界では世界でもっとも出荷数の伸び率が高いと評価され,2004年度は年率40%を超える勢いで世界中の組み込み製品に採用されてきています.アトメル社の製品ラインナップの中でも3分の1を占めるほどになってきました.現在アトメル社には,32ビットMCUとしてARMコアをもつファミリ,8ビットはAVRと8051コアをもつ製品,4ビットにMARC4などの製品がラインナップされていますが,自社製のASIC,ASSP製品のほとんどはAVRとARMコアを内蔵して作られています.

AVRはノルウェーの大学生二人が卒業研究で開発し、その後この二人ごとアトメル社へ移籍し、 アトメル・ノルウェーとなり、ノルウェー工場で開発されていることはよく知られていることです. AVRの名前の由来もその二人のイニシャルからとったとする説が有力です.

# **1-2 AVR を動かしてみよう**

AVRのことを知ってもらうには、いろいろ解説しても始まらないと思います。とにかく少しでも 動かしてみればいかに使い勝手がよいかがわかってもらえると信じています。そこで、 したが、AVRを動かすところからはじめます。動かすといってもハードウェアを持ってい ない人もいるわけですから、ここでは、誰でも無償で使うことのできるフリーウェアでAVR開発の ためのWindowsパソコン上で動作するAVR Studioを使って、クロス統合化開発環境上でAVRの動 きを追ってみることからはじめます. AVR Studioは、アトメル社のホームページからダウンロード することができます.

続いて、STK500というアトメル社の供給しているスタータ・キットを使用して、AVRにプログ ラムを書き込んで走らせる手順を説明します.STK500を持っている人は実際にデバイスを動かして みることができます.AVRを実際に動かすためには最低限書き込み器が必要です.もしSTK500を 持っていない場合は、AVRISPと呼ばれる簡易書き込み器を入手されることをお勧めします.書き込 み器をわざわざ自作する(書き込み器の製作から始める解説書を多くのMCUで見受けるが、これは AVRに関する限りむだであると思う)よりも手間がかかりませんし、とても低価格で入手できます. これとチップを入手して、ユニバーサル基板に組み立てれば、ここでの話はすぐに実行できます.

その昔パソコン上でアプリケーション・プログラムを書いて走らせようとして暴走し、システムを 壊してインストールをしなおすなどということを経験された方もいるかもしれません.AVRを開発、 デバッグする際にそのようなことはほとんどありません.ほとんどというのは微妙なところですが、 いくつかの注意点を守れば、デバイスを壊したり、ツールを壊したりするケースはまずありえないの で、どんどん自分の思いついたアイデアを実機でチェックしてもらいたいと思います.もし何らかの 操作ミスで動かなくなっても、ほとんどのケースでは修復できます.

# 1-3 AVR Studio のインストール

まず,AVR Studioをインストールします.アトメル社のサイト(http://www.atmel.com /products/avr/)へアクセスし,左端のメニューからTools & Softwareをクリックし,Design Softwareの欄からAVR Studio4をクリックするとSoftwareの欄にAVR Studio4.xxの項目が現れま すから,ディスク型のアイコンをクリックしてプログラムをダウンロードします..xxのところは番号 が大きいほうが新しいバージョンです.この際,保存をクリックして適当なフォルダを作りダウン ロードしておきます.

AVR Studio4をダウンロードする際,その近くにサービス・パック (SPx)の表示がある場合,一緒 にダウンロードしておきましょう (図1-1参照).

ダウンロードしたファイルをダブル・クリックして自動解凍します.パソコン型のセットアップ・ アイコンをダブル・クリックすると、セットアップ・ウィザードが開始されます.これからは画面の 指示に従ってインストールを行ってください.Windows 2000やXPなどでAdministratorとユーザ を分けて利用されている方は、必ずAdministrator特権でインストールしてください(インストール 後はユーザ・モードで動く).

途中ライセンスの許諾の可否についての問い合わせ画面が出てきますが、ひととおり読んで問題が なければ、I accept…をクリックしてさらにNextをクリックします.フリーウェアなので、使 用する分には問題はないですし、配布もOKのようですが、ソフトの改造や中身の解読は許されてい ないようです.

▶▶▶, ↓ Bのドライバをインストールするか否かの問い合わせも途中で現れますが, JTAGICE-



図1-1 アトメル社のAVRStudio ダウンロード・サイト

mkIIやICE40/50を使うことがあるようであれば,同時にインストールしておくとよいでしょう.使 えないOSもあるようなので,メッセージに注意してください.必要に応じてシステムを一度再起動 してから,サービス・パックのインストールを行います.アイコンをダブル・クリックして画面の指 示に従ってください.

# 1-4 アセンブラでのプログラミング

アセンブラでプログラムを作り、オブジェクト・コード (実際に AVR に書き込むためのコード)を 生成するためには AVR Studioを使用して行います.

# **見 ポリェクトを作る** 上で,スタート→(すべての)プログラム→ATMEL AVR Tools→AVR Studio4.xxをク

11日 - Alber 11日 - Albert JEG をかい 11日 - Albert JEG をかいて 11日 - Albert Jege Jege Jege 11日 - Albert Jege Jege Jege 11日 - Albert Jege Jege Jege		10日日の日 10日1+1000日の日のの 10日の日の日の日の日の日 10日の日の日の日の日の日の日 10日の日の日の日の日の日の日の日 日日日の日の日の日の日の日の日の日の日の日 日日日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の日の	1前本市市市市市1日。
Appendent Contraction Contract	an France I Address I Addr	The function of the function o	Construction of the second secon
University of the second seco	He	Landot pare 1900 Landot partis Collingua Parefreed RUR TraceTrace	ninalite en alle en al

図1-2 AVR スタートアップ画面

図1-3 アセンブラ・ソースの入力画面

リックして AVR Studioを立ち上げます (デスクトップにショートカットを作っておくと便利). 図1-2のような画面が表示されます.

この Welcome to AVR Studio ウィンドウ(正しくは Project Wizard という)から新しくプロジェクトを起こす場合は、Create New Project (既存のプロジェクトを開く場合は Recent Projects の中からファイルを選択し Open)をクリックすると、次のウィンドウが現れます.

Project Name にプロジェクト名を入力し, Location のディレクトリを指定します. 新しいフォル ダを作ることもできるので, トレーニング用のフォルダを作っておきましょう. 入力がすんだら, Next≫ をクリックします. ここではシミュレータでのシミュレーションを行うので, Debug Platform のリストから AVR Simulator を選択して網掛け状態にしておきます.

Device 欄からデバイスを選択します. これからプログラムを書くためのデバイスです. この章ではATmega8を用いるのでATmega8をクリックし, Finishをクリックします. 次の画面が表示されます(図1-3). 中央の …program1.asmの編集ウィンドウにアセンブラのソース・コードを入力して, ソース・ファイルを作成することができます.

# ● プログラムの入力

図1-3の中のC:¥Programwork¥Program1.asmに示されるように, リスト1-1の内容を 入力してみます. ";"はコメント行で,半角英字で入力しておけば,これ以降の行には,全角漢字 も入力できます.改行した後は半角英数字に戻さなければなりません.

それではとりあえず、入力してみてください...で始まるステートメントは擬似命令と呼ばれるもので、実際にコンピュータは実行しませんが、プログラムをコントロールするための命令です.AVRのアセンブラでは、16進数を表現するときに先頭に0xとつけてその後に10C5などの16進数を続けて記述します.すなわち0x10C5と書くことで16進数がアセンブラに伝えられます.\$10C5と書 して記述します.すなわち0x10C5と書くことで16進数がアセンブラに伝えられます.\$10C5と書

#### リスト1-1 加算機能を確認するサンプル・プログラム

```
: Program1
; AVRStudioを用いてもっとも単純なプログラムを作る
; Data1 ← 0, Data2 ← 定数 (5)
; Data1 = Data1 + Data2 を繰り返し実行する
.include "m8def.inc"
                                ; mega8の定義ファイルをインクルードする
.def Data1 = R16
def Data2 = R17
.org 0x00; リセット時のスタート番地
    rjmp
           RESET
                                 ; リセットがかかったときに0番地からスタートする
                                 : 相対ジャンプで RESET ヘジャンプ
RESET:
                Data2, 0x05
         ldi
                                 ; Data2 に初期値 16 進数 05 をセット
         ldi
                Data1, 0x00
                                 ; Data1を0で初期化
Loop:
                Data1,Data2
         add
                                 ; R16+R17 \rightarrow R16
         rjmp
                Loop
                                 ; ラベル Loop へ相対ジャンプ 永久に繰り返すプログラム
```

	<ul> <li>Machine G Mathematical and I The Association Services Table (Services and D and E D of File Association) (日間間を発 日本1日の日本100000000000000000000000000000000</li></ul>	
	Window         Image: Control of the second sec	vorker     vork
	grouper Quo   Onth   Dicking monthinger	-
	* University 10, 00-504 4855 Engeneration 21, 2007 10, 00-504 4855 Engeneration 21, 2007 2007 10, 00-504 4855 Engeneration 21, 2007 2007 2007 2007 2007 2007 2007 200	ANT Traiscusternation/Japaneersation.ine*
図44 フトンブル後のまる	- + + + build (Herman ( ) find in Film /	
凶1-4 アセノノル彼の衣		ATTraggiount For South Auto 🖉 Lr 2, 03 11 OF MAR 2011

#### ● アセンブル

次に,アセンブルを行います.アセンブルはBuild→Buildをクリックします.何も誤りがなければ,画面の下のほうにあるOutputウィンドウにAssembly complete, 0 errors 0 warningsと表示されます(図1-4).

もしスペル・ミスなどがあれば、赤色の表示とともにError Message が表示されます. どこがエ ラーかを知るには、メニュー・バーの Project をクリックし、プルダウン・メニューから Next Error (F4)をクリックすることで、エラーのある行にカーソルを移動させることができます. スペルなど 「チェーア」して修正を加えます. 修正後再度 Build でアセンブルし、エラーがなくなるまで修正とア

# 1-5 AVR をシミュレータで動かしてみよう

ここからは、シミュレーションを行ってプログラムの動きを見ていきます. Debug → Start Debuggingをクリックすると、Work Spaceの表示がレジスタおよびI/Oレジスタ表示に変わります. Register16-31の前にある"+"をクリックしレジスタを展開しておきます(図1-5). さらにProcessor も同様に展開しておきます.

これでシミュレーションの下準備の完了です.

#### ● ステップ実行

Debug → Step Intoをクリックしてみます. ソース・ファイルの黄色い矢印が移動したはずです. プログラムが1ステップ実行され,次に実行される命令を矢印は示しています. Work Spaceの Processorの下にある Program Counterの値も 0x0000 から 0x0001 へ変わります. rjmp 命令を 実行したことで2サイクルかかったことが Cycle Counter に示されています. さらに Frequency が 4 MHz, Stop Watch 0.5  $\mu$ s であることが示されます. 4 MHz での1サイクルが 0.25  $\mu$ s なので, 2ク ロック・サイクルで 0.5  $\mu$ s で rjmp 命令が実行されたことがわかります.

さらに Step into をクリックしていくと、1ステップずつ命令を進めることができます. Step Into の代わりに F11を押すことでもステップを進めることができます(4 MHzの設定になっていないこと もある. そのときは、Debugメニューから AVR Simulator Optionsを選択して周波数の変更を行う ことができる).

何回かステップを進めていくときに Workspaceの R16, R17も注目します. 1di 命令でデータを



ロードし、add命令で加算された結果が表示されていきます。16進数で表示されているのでわかり にくいですが、立派に演算を実行していることがわかります.

Debug→Auto Step を次にクリックすると、繰り返しステップが実行され、そのつど Workspace にアップデートされた結果が表示されます. 停止するには, Debug→Breakをクリックします.

#### ● ブレーク・ポイント

AVRStudie

Debug→Run でプログラムを走らせると、ストップした時点で結果を表示します. ブレーク・ポ イントを検知した時点かDebug→Breakなどで,強制的にストップさせることができます(図1-6).

ブレーク・ポイントは、ソース・ウィンドウのステートメントにカーソルを置いて、左マウス・ボ タンをクリックし、ツール・バーから Debug → Toggle Breakpoint をクリックするか、F9を押す、 あるいはマウスの右ボタンを押してプルダウン・メニューから Toggle Breakpointを選択してセット できます. トグルになっているので. 押すたびにセット→リセットを繰り返すことができます.

設定されたブレーク・ポイントの上にカーソルを当て、右マウス・ボタンをクリックすると、プル ダウン・メニューが開きます.ここで BreakPoint Properties にカーソルをあてクリックし,ブレー クの条件を設定してみます.continue execution after the view have been updated.にチェックをつ けてOkをクリックしてブレーク・ポイントの一つにさしかかったとき、Viewを更新し、継続して Run するモードを設定しておき、F5を押してRun させるとレジスタの内容がブレークにさしかかる たびに更新されます.この場合、ブレーク・ポイントではブレークしません.

このように、AVRの動きを非常に簡単に見ることができます.ビット数の大きなコンピュータで はアプリケーションを動かすまでの初期化という儀式だけでも大きなプログラム・ステップを取って しまいますが、AVR はそのようなことにプログラム・スペースを費やす必要はほとんどありません. 最低限必要な初期化だけでシステムを作ることができます.



# 1-6 STK500 スタータ・キット

前節ではシミュレーションでAVRを動かしましたが、ここでは実際のAVRチップで動作をさせてみましょう.

ただし、ハードウェアがなければ実機確認はできません.一番手っとり早い方法は、アトメル社から出ているスタータ・キット "STK500" を入手してそれで実験することです.しかし、STK500 はコンピュータが普及する前の時代から考えるととても安くなったとはいえ、個人で購入される方にはまだ高価と思われるかもしれません.ここでは、STK500 以外にユニバーサル基板に部品を配線して作った場合でも同様にAVRを動かして見られるように解説します.

その場合でも最低限の書き込みツール AVRISP は用意してください.

STK500は、図1-7のようにボード上に40ピンまでの数種類のDIPソケットが並べられているボードです. この上には、さらにISP[イン・システム・プログラム:AVRが実装されたシステム(ボード)上でプログラムをする]用のプログラマ回路、ボードで使用するための電源電圧を発生する回路、クロック周波数を発生するクロック発生回路、デバッグをするときに利用することができる8ビットのLED表示機、やはりデバッグ時に利用できる入力信号を与えるための8ビットの入力スイッチ、外部とのコミュニケーションを行うためのシリアル・ポートなどが組み込まれています.



AVRのもつI/Oポートは、10ピンのヘッダ・コネクタへ出されているので、LED、スイッチ以外のユーザがユニバーサル基板に作ったインターフェースともケーブルを介して接続することができるように工夫されています.

# 1-7 STK500を動かす

それではSTK500を使う準備をします.

AVR Studioを立ち上げてNew Projectをクリックし, Program2と名前をつけて, リスト1-2 のプログラムを入力していきます.デバイスは, ATmega8で設定していますが, STK500に付属のサ ンプルを使う場合, 付属しているサンプルIC名でもかまいません. この場合, プログラムの中 の.includeの"m8def.inc"を変更します.

#### リスト1-2 STK500上で動かすサンプル・プログラム

```
; Program2
; STK500のLEDを光らせる簡単なプログラムを書く
; 出力ポートの初期化
; 時間を遅らせるサブルーチンを使用するためにスタック・ポインタを
; 初期化しサブルーチン・コールを行う
.include "m8def.inc"
.def Temp = R16
.def CNT1 = R17
def CNT2 = R18
.org 0x0000
                ;
               RESET
        rjmp
Delav1:
        ldi
               CNT1,
                       0xFF
                              ; ディレイ・サブルーチン・エントリ
Loop1:
        ldi
               CNT2,
                       0xFF
                               ; カウンタ値の初期化;
                               ; カウンタ値をマイナス 1, 結果が 0 になると SREG:Z=1
Loop2:
               CNT2
        dec
        brbc
               1, Loop2
                               ; SREGのビット1(Z)がクリアされていればLoop2へブランチ
        dec
               CNT1
        brbc
               1, Loop1
                               ;
        ret
                               : サブルーチン・リターン
RESET:
        ldi
               Temp, low(RAMEND); RAMの最終番地をバイト単位で
               SPL, Temp
        out
                                   ; スタック・ポインタヘセット
        ldi
               Temp, high(RAMEND)
                                   ; メモリ領域の終わりである RAMEND は
                                   ; 各.def ファイルの中で定義されている
               SPH, Temp
        out
        ldi
               Temp, 0xFF
               DDRB, Temp
        out
                               ; PORTBのデータ・ディレクション・レジスタを出力にセット
Loop:
                               ; Temp レジスタのデータを PORTB にセット
               PORTB, Temp
        out
        rcall
               Delav1
                               ; ディレイ・サブルーチンを相対コール
        COM
               Temp
                               ; Temp レジスタのデータをビットごとに反転
        rjmp
               Loop
                               ;
```

たとえばAT90S8515を使うなら、"8515def.inc"に置き換えます. AVR Studioを標準インス トールした場合、ディレクトリ¥Program Files¥Atmel¥AVR Tools¥AvrAssmbler ¥Appnotesフォルダの下にdefファイルが置かれており、この中から該当するデバイスのファ イル名を見つけて記述します.

入力がすんだら Build でオブジェクト・コードを作成し、シミュレーションにかけることができる ので動かしてみてください.ソフトウェア・タイマに時間がかかるので、ブレーク・ポイントを 「out PORTB, Temp」の行に設定し、ブレーク・ポイントのプロパティでブレーク・ポイント でビューを更新後、継続モードを設定しておくと、PORTBの変化のようすが見られるでしょう.

次は、いよいよSTK500と接続して、実デバイスでの動作の確認です。

#### ● 電源を用意する

まず電源を接続します.電源はキットには入っていませんが,電源ケーブルは付属しています.実 験用の電源を使うか,手持ちのACアダプタでも電圧とピンの径が合えば使うことができます.電圧 は10~15 VのDCで,極性は問いません.電源コネクタに接続します.接続時には,電源スイッチ は切っておきましょう.

#### ● STK500 とパソコンをシリアルで接続

ホスト・パソコンのシリアル・ポートとSTK500の通称RS-232C CTRLポートを,付属のグレイ・ ケーブルで接続します.RS-232C CTRLコネクタはDsub9ピン・コネクタで,ボード・エッジの中 央付近にあります.

最近のノート・パソコンでシリアル・ポートがサポートされていない機種もありますが,USB-RS-232C変換アダプタなどを使うこともできます.しかし,動作が安定しないケースもあるので,でき ればシリアル・ポートをもったパソコンを用意することをお勧めします.

#### AVRチップをソケットに差し込む

ICチップをICソケットに装着します.ATmega8を持っている人はSCKT3200A2の緑色に色分けさ れたソケットに装着します.ICの向きに気をつけてピンを曲げないように装着してください.ICの向 きはRS-232Cコネクタの反対側に1ピン・マークを向けます.AT90S8515を使う場合はSCKT3000D3 (赤色)に装着します.AVRチップとソケットの対応は第5章で説明します.

#### ● 書き込み用 ISP ケーブルを接続

次に、ISP用のケーブルを接続します.6ピンのヘッダ・コネクタISP 6PIN とそれぞれの装着した デバイスに相当する色に対応するSPROG ヘッダ・コネクタに付属のフラット・ケーブル6芯を接続 します.フラット・ケーブルはひねったりせずに、1ピン・マークをフラット・ケーブルの1ピン・ マーク(ケーブルに色が塗られている)にそれぞれあわせて接続してください.ちなみにATmega8の 場合、SPROG2の緑色ヘッダ・コネクタに接続します.

ED g · ジダ・コネクタ LEDS と PORTB ヘッダを 10 芯のフラット・ケーブルで接続してくださ 方向なぜをまちがえないようにするのは同様です.

### ● ジャンパの設定

次に,ジャンパの設定が必要です.基本的には出荷時(デフォルト)のジャンパのままでかまいま せん.VT<sub>ARGET</sub>, *A<sub>REF</sub>*, RESET, XTAL<sub>1</sub>のジャンパ・ポストにジャンパがささった状態にします. OSCSELは文字を正面に見て右側にジャンパされていればOKです.BSEL<sub>2</sub>, PJUMPはジャンパを はずしておきます.

これで準備が完了です.

#### 動作確認

AVR Studioが先ほどのRun状態であれば,Breakします.デバッグ・モードであれば,Stop Debugging でこのモードから抜けます.

STK500の電源を投入します.このときVT<sub>ARGET</sub>ジャンパの上にあるLEDが点灯します.もし点灯しなければ電源の接続やICの向き,ケーブルの接続などに問題があるので,チェックしてください.

Tools→Program AVR→Auto Connect をクリックします.STK500のウィンドウが表示されます. このとき Program ボタンがアクティブでない場合は,Program タブをクリックして,Program 画面 を表示させます.STK500を立ち上げた直後にメッセージ・ウィンドウにエラーが出る場合,クロー ズド・チェック・ボックスをクリックして一度ウィンドウを閉じてから再度同じ手続きを繰り返しま す.このとき電源を立ち上げなおす必要があるかもしれません.

さらにエラーが出るようであれば、それぞれの接続を確認します. 電源が確実に入っていなかったり、Disconnected Modeを誤ってクリックしてしまった場合、もう一度 Tools からはじめますが、 Program AVRの次に Auto Connect を選択しないで Connect でポートを指定して、パソコンが割り 当てている COM ポートの番号を選択して Connect します(通常は COM1).

#### ● プログラムの書き込みと動作確認

STK500のウィンドウが表示されたら、デバイス・ボックスの値を ATmega8(あるいは装着したデ バイス名)にします(図1-8). Programming modeはISPに●(チェック)が入っているようにします. マウスでクリックすれば指定できます. Filesボックスにこれから書き込むためのプログラム名を表 示させます. 右端の...ボタンを押すと、ファイルのリスト・ウィンドウが開かれます. ファイルの 場所を指定し、表示されるプログラム・ネームをクリックします. ここでは Program2.hex です.

続いて Program ボタンをクリックします. どうですか? LED が点滅を始めたと思います. ATmega8を使っている場合8ビットの出力をしたにもかかわらず6ビット分しか点滅しないと思い ます.これは、点滅しない2ビット分がSTK500上では水晶発振器(オシレータ)の回路に接続されて いるためで、もし内部RCオシレータを使用するように回路接続をしてあるボードを使用すれば、す べてを点滅させることができます.

ここで注意することは、STK500上の「PROGRAMスイッチ」は絶対に押さないことです.通常 STK500を使うとき、このスイッチを押す必要はありません.もし誤って押すと、AVRStudioと通信 「ですくなることがあります.このスイッチは、AVRStudioを新しいバージョンに更新したとき いろ11500のファームウェアが改訂されることがあり、このときファームウェアの内容を書き換える

ATmega8 Erase David	≥e   □ Ext. Clock; Start-up time: 6 CK + 4 ms; [CKSEL=0000 SUT=01] □ Ext. Clock; Start-up time: 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0000 SUT=10]
Programming mode	
Tash C Use Current Simulator/Emulator FLASH Memory C Input HEX File Def CorreramworkVprogramI.hex Program Verify Read	
CEPROM Cuse Current Simulator/Emulator EEPROM Memory fo Input HEX File	☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc. 8 MHz Start-up time 6 CK + 64 ms; [CKSEL=0100 SUT=01] ☐ Int. RC Osc.
Program Verify Read	Auto Verify Program Verify Read

図1-8 STK500の設定ウィンドウ

図1-9 ヒューズ設定ウィンドウ

ために押すスイッチです.

もし誤ってファームウェアを壊してしまったときには、マニュアル・ファームウェア・アップグ レードという方法で修復を行うことができます.これについては、開発ツールの第5章で説明します. 引き続き Fuses タブをクリックし、ヒューズ設定画面にします(図1-9).

#### ● ヒューズ・ビットの意味と変更例

ヒューズ・ビットとはAVRに特徴的な機能で、AVRのシステム機能の設定に使われます.システム・クロックに何を使うか? デバッグ・モードは使えるようにしておくか? ブラウン・アウト・ディテクタ(低電圧検出回路の閾値電圧)は何Vに設定するか? など、リセット直後にAVRがどのようなセットアップでスタートするかを決める項目が含まれています. これはAVRのプログラムの中では変更することができません.項目が多いですから、右側のスライダを操作して全体を見渡しておいてください.

ここでは, internal RC Oscillator の周波数を変えてみます. デフォルトで1 MHz になっているはず です. 4 MHz と書かれたうちの一つのボックスをクリックしチェック・マークを入れて, Program ボタンを押してください. どうですか? LEDの点滅速度が非常に速くなったはずです.

これは何をしているかというと、ATmega8などmegaシリーズに搭載されている、内部RCオシ レータの発振周波数をヒューズ・ビットのプログラムで変更してみたわけです。ATmega8の場合は 1,2,4,8MHzを選択することができるようになっています。残念ながら古い設計のAT90Sシリー ズは内部RCオシレータをもっていません。したがって、AT90S8515で実験した場合はこの周波数を 変える実験はできないことになります。

# アプロクラムの内容 アプロクラムの内容を見ておきましょう.このプログラムでは、サブルーチンDelay1を用

いてソフトウェア・タイマを使っています.サブルーチンを用いるためにスタック・ポインタを設定 し、サブルーチン・コールしたあとで戻り先の番地を確保するためのメモリ領域を設定しています. RAMENDはincludeファイルに定義されていて、それぞれのデバイスに固有のアドレスが取り込 まれます.これについては第3章で説明します.

PORTBに0xFFを出力し、ソフトウェア・タイマで時間を遅らせた後、PORTBに反転データで ある0x00を出力します.続いてDelay1で時間を遅らせ、反転データを出力、これを永遠に繰り 返します.

STK500は、STK500上のAVRだけでなくユーザの作成したボード上のAVRにプログラムを書き 込む機能ももっています.これはSTK500のATmega8にプログラムするときにも使用した、ISPの 信号を用いて行います.ユーザのターゲット・ボードにこの信号をフラット・ケーブルで接続して行 います.次の節で説明するAVRISPと同じことができるわけです.

# 1-8 AVRISPを用いたボード上のAVRへのプログラミング

図1-10にATmega8の評価用ボードの回路例を,外観を写真1-1に示します.

この回路例では6ピンのヘッダが ISP コネクタとなっています (写真 1-2). AVRISP を購入すると 本体から出ているケーブルが 10芯のフラットとなっているようですが,6芯を用いたほうが省スペー スになりますし,10ピンだからとくに性能が良いということもないので,6ピンに交換しておきます.

AVRISP本体裏面の4隅に楕円の穴があり中に爪が見えるので、マイナス・ドライバを使ってこの 爪を外側へ押せば蓋を外すことができます。付属の6芯フラット・ケーブル(10芯と6芯の両方を出 しておいても問題ないようだ)と交換します。AVRISPの電源はこのケーブルを介してターゲット・ ボードから供給されます。評価用ボードには8ビットのLED表示器、3ビットのプッシュ・スイッチ、 RS-232シリアル・インターフェースを設けてありますが、今回の実験ではLED表示器だけ使ってい ます(**写真1-3**).

ボードを設計する際には、VccとGNDピンの近くにバイパス・コンデンサ0.1μF 程度を必ず入れ てください.またAVccは、必ずVccと等しいかそれ以下の電源を加えます.オープンで使用するこ とがないようにしてください.

内蔵の A-D コンバータをより高精度で使うには、この電源  $(AV_{CC})$ に安定度の高いリプルの少ない 電源を供給する必要があります.  $V_{CC}$ から作る場合、 $V_{CC}$ に約 10 $\mu$ Hのインダクタを接続してもう反 対側を  $AV_{CC}$ に接続し、 $AV_{CC}$ と GND 間に 0.1 $\mu$ Fのセラミック・コンデンサを入れます. 外部リファ レンス電圧を使用しない場合、0.1 $\mu$ Fのセラミック・コンデンサを  $A_{REF}$ と GND 間に入れると安定度 が増すとされています.

その他, ISP のインターフェースですが, ISP でのプログラムが終わったら, 通常のI/O 機能とし て使用することができます. ただし, ISP のインターフェースが AVR の出力ピンとして使用する場 合はまず問題がないのですが, 入力として設計され外部信号と AVR のピンの間にバッファ IC などを つけていると, この IC により信号がスタックしてしまいプログラムを行えない場合があります(図1-). メル社は, この IC と AVR ピンの間に 6.8 kΩ以上のできるだけ高い抵抗を直列に入れるこ を推奨していますが, むしろ抵抗の代わりにジャンパを入れることをお勧めします.









写真1-1 手作り評価ボードの例



写真1-2 AVRISPの外観



写真1-3 AVRISPと手作り評価ボードの接続

AVRISPとパソコンはシリアル・ケーブルで接続します. 電源はターゲット・ボードから供給しま す. 後は,STK500でプログラムしたときと同じ手続きで,ターゲット・ボード上のAVRにプログ ラムすることができます.

Tools → Program AVR → Auto Connect を選択するとウィンドウが表示されるので,STK500 で 行った手続きで,Program およびヒューズ・ビットのプログラムができます.インターフェースが 接続されていれば即,表示器の点滅を見ることができます.ヒューズ・ビットのプログラムでオシ レータの周波数を変えてプログラムすれば,点滅の速さを変えることもできます.

# 1-9 1クロック1インストラクション