いろいろな A-D コンバータ

マイコン内蔵 A-D コンバータと専用IC の使い分け

マイコンなどでデータを集録するとき、物理量はアナログなので、そのアナログ信号をディジタル信号に変換する回路が必要です。それがA-Dコンバータです、A-DコンバータのAはAnalogue(アナログ)を、DはDigital(ディジタル)を、そしてコンバータ(Converter)は変換器を意味します。

アナログ信号をコンピュータに取り込むときに使う装置もA-Dコンバータと呼ばれますが、本書で扱うのは、そういった装置に内蔵されている電子回路のA-Dコンバータです。

A-Dコンバータは大きく分けて、専用ICの場合と、マイコンなどに機能の一つとして内蔵されている場合があります。本書では主にA-Dコンバータ専用ICを扱いますが、本章ではその二つがどのように違うかを確認しつつ、A-Dコンバータの基礎的な事柄について説明します。

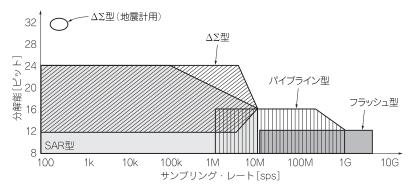
1-1

A-Dコンバータ専用ICの近況と予想

図1-1にいろいろな方式がある A-D コンバータの性能の分布を示します. 横軸は A-D コンバータのサンプリング・レート(単位は sps, サンプル/秒), 縦軸は分解能です.

サンプリング・レートは扱える周波数範囲の上限を決めてしまいます. 必要な帯域(信号周波数の上限)の最低2倍,実用的には2.5倍以上必要です. 分解能は,電圧変化をどの程度細かく判別できるかを示す値で,精度の上限を決めてしまいます. ただし,高分解能だからといって精度が高いとは限らないので,高精度が必要なら分解能とともに精度(非直線性)を確かめます. 十分注意してA-Dコンバータを選択してください.

サンプリング・レートと分解能はトレード・オフの関係で、高分解能なら低サンプリング・レート、高サンプリング・レートなら低分解能のどちらかになっていま



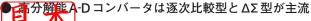
[図 1-1] A-D コンバータの動作原理による分解能/サンプリング・レートの分布 図で重なっているところでは、特徴の違いや価格、パッケージなどで選ぶことになる

[表 1-1] 各 A-D 変換方式のメリット・デメリット

必要な速度や分解能によって適する方式が違ってくる

A-D 変換方式	メリット	デメリット	解説
ΔΣ (デルタシグマ)	 基本的にアンチエイリアシング・フィルタが不要 高い SNR を持ち 20 ビット以上の分解能を実現できる 直線性誤差の補正がしやすい 原理的にミッシング・コードが発生しない 	 サンプリング・レートが比較的低い 応答が遅いので、A-D コンバータの入力を高速に切り替える用途には向かない サンプリング・レートが高くなると消費電流が増える 	第3章 第4章
逐次比較(SAR)	サンプリング周波数をいくらで も下げられるマルチプレクサと組み合わせれ ば入力チャネル数を簡単に増や せる	18 ビット以上の分解能では高 精度を得にくい(DNL という特 性が悪化する)精度が特に悪いと出力しない コードがある(ミッシング・コー ドという)	第6章 第7章
フラッシュ	● 最も高速● 基本的にサンプル&ホールドが 不要	● 分解能を高くしにくい. 分解能が高いほど価格が高く,消費電力も大きくなる ● 大きな入力容量を持つので,駆動能力の高いドライバが必要	第9章
パイプライン	● 高速と高分解能を両立	A-D 変換を開始してからデータ が出力されるまでの遅れ時間 (レイテンシ)がフラッシュ型 より長い	

表1-1 に、図に示した4方式のA-Dコンバータの特徴をまとめました。詳細については、表に示した各章で説明します。



精度A-Dコンバータでは逐次比較型(SAR)型とΔΣ型が主流で,

10Msps までのサンプリング・レートをカバーしています.

SAR型は消費電流が小さく、サンプリング・レートを上限以下なら自由に決められるという特徴があるため、初心者にも使いやすく、汎用 A-D コンバータとして人気があります。 $8 \sim 24$ ビット分解能のものが市販され入手できます。

 $\Delta\Sigma$ 型は、より分解能が高い12~24ビットを入手できます。地震計用として分解能が32ビットのものも市販されています。SAR型と比較すると、分解能では圧倒的に $\Delta\Sigma$ 型に軍配が上がりますが、本来欲しいサンプリング周波数の数倍~数百倍で A-D 変換するオーバーサンプリング技術を採用していて、サンプリング・レートのわりに内部は高速動作をしている関係上、SAR型のように消費電流を小さくすることはなかなか困難です。

今後の展開を予想すると、SAR型は消費電流が小さい特徴を維持しつつ、より高分解能・高速な製品が開発されていくでしょう。逆に $\Delta\Sigma$ 型は分解能の点では優位性があるので、より高速で低消費電流の製品が開発されていくことでしょう。特に $\Delta\Sigma$ 型では低消費電流化がキー・ポイントだと思っています。

● 高速 A-D コンバータは GHz の信号を扱えるものがある

高速A-Dコンバータではパイプライン型とフラッシュ型が現在の主流です.フラッシュ型は高速化に一番適しています.さらに高速化のための技術として、A-Dコンバータを2個以上内蔵して順番に動作させる時間インターリーブを使った5 Gspsのものが市販されています.時間インターリーブについては第9章で具体例を挙げています.余談ですが、オシロスコープの分野では、時間インターリーブにより40Gspsを超えるものが登場しています.

フラッシュ型はその構造上、分解能を上げることが困難です。現在12ビットまで入手できます。一方パイプライン型はサンプリング・レートの点ではフラッシュ型に劣りますが、分解能の点では優位性があります。パイプライン型では現在16ビット300Mspsのものが入手できます。

筆者は以前、パソコン用オシロスコープ回路を設計したことがあります。一般のオシロスコープは8ビット1GHzくらいですが、依頼されたのは14ビット100MHzクラスのものでした。このとき感じたのは、「たとえ電圧軸は8ビットでも測定周波数を1GHzまで高くするのは大変難しい」ということと、逆に「測定周波数がたかだか100MHzでも電圧軸を14ビットにするのは同じように大変だ」ということ

「「」、分解能あるいは周波数のみで難しさを考えるのではなく、分解能×周波数で とよるとの難しさが実感できるのではないでしょうか。

[表 1-2] 小型パッケージの A-D コンバータ

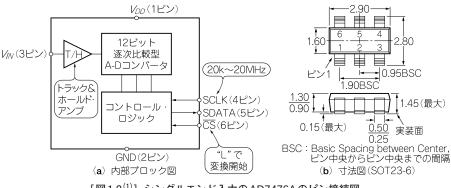
高精度が必要なときやA-Dコンバータのないマイコンに外付けするのに最適

型名	分解能 [ビット]	サンプリング・ レート[sps]	積分非直線性 [LSB]	微分非直線性 [LSB]	パッケージ
ADC121S625	12	$50k \sim 200k$	1_{\max}	0.75_{max}	NSOP-8
MAX1287/1289	12	150k	1_{\max}	1_{\max}	SOT23-8, TDFN-8
MAX1286/1288	12	150k	1_{max}	1_{max}	SOT23-8, TDFN-8
AD7450A	12	1M	1_{\max}	0.95 _{max}	SOT23-8, MSOP-8
ADS1100	12 ~ 16	8 ~ 128	0.003% (0.0125% _{max})	ミスコードなし	SOT23-6

(a)差動入力

型名	分解能 [ビット]	サンプリング・ レート [sps]	積分非直線性 [LSB]	微分非直線性 [LSB]	パッケージ
AD7476AB	12	1M	1.5 _{max}	$-0.9/+1.5_{\text{max}}$	SOT23-6, MSOP-8
AD7274	12	3M	1_{\max}	1_{\max}	SOT23-8, MSOP-8
ADS7886SB	12	1M	1.25 _{max}	1_{\max}	SOT23-6, SC70-6
ADS7866	12	200k	1.5 _{max}	-1 ~ 1.5	SOT23-6

(b) シングル・エンド入力



[図1-2⁽¹⁾] シングルエンド入力のAD7476Aのピン接続図

フラッシュ型でもパイプライン型でも、今後はより高速・高分解能化を目指すと 思われますが、それよりも重要なのはさらなる低消費電力化です。以前なら「性能 が出るのであれば電力が大きいことには目をつぶろう」という時代もあったのです が、最近はエコの時代ですから、消費電力が小さいことには非常に大きな価値があ ります、低消費電力化には低電源電圧化が非常に有効です。

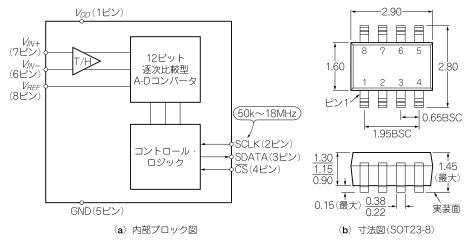
電源電圧 / 電流 [V/mA]	メーカ	A-D 変換方式
$4.5 \sim 5.5/0.41$	NS	SAR
3/0.245	MAX	SAR
5/0.32	MAX	SAR
$2.7 \sim 5.25/1.95_{\text{max}}$	ADI	SAR
$2.7 \sim 5.5/0.09$	TI	ΔΣ

NS: ナショナルセミコンダクター MAX: マキシム・インテグレーテッド・

プロダクツ

ADI: アナログ・デバイセズ TI: テキサス・インスツルメンツ

電源電圧 / 電流 [V/mA]	メーカ	A-D 変換方式
$2.35 \sim 5.25/3.5_{\text{max}}$	ADI	SAR
$2.35 \sim 3.6/5_{\text{max}}$	ADI	SAR
$2.35 \sim 5.25/1.5$	TI	SAR
$1.2 \sim 3.6/0.385$	TI	SAR



[図1-3⁽²⁾] 差動入力のA-DコンバータAD7450のピン接続図

● 小型パッケージのA-Dコンバータもある

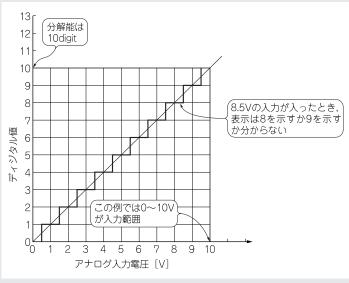
筆者の場合、センサ回路をできるだけ小さく作って欲しいという設計依頼がよくあります。そういうときに役に立つのが、小型パッケージのA-Dコンバータです。

夏ま121 小型パッケージの A-D コンバータの一例を示します. **図1-2**に AD7476A を続図、**図1-3**に AD7450 のピン接続図を示します.

分解能と精度の関係

A-Dコンバータの分解能というのはその名の通り、入力範囲の電圧をどのくらいの細かさで表示できるかを表す指標です(図1-A). 分解能はこのように単に分割数を表すのみなので、基本的には精度とは無関係です. 言い換えると「分解能は低くても精度は高いA-Dコンバータもあるし、逆に分解能は高いが精度は悪いA-Dコンバータもある」ということです.

余談ですが、以前「20ビット精度のA-Dコンバータをオーディオ用A-Dコンバータで作っている」という話を聞いたことがありました。「分解能がですか?」と聞いたのですが、「いや、精度が」という返事でしたので驚きました。オーディオ



[図1-A] 分解能は A-D 変換可能な電圧範囲を何分割できるかを示す 1ビットあたりの電圧が何 V になるかは、A-D 変換可能な電圧範囲(フルスケール電圧という)と分解能の両方が分からないと決まらない

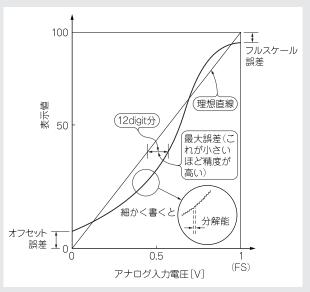
AD7476A はシングルエンド入力の12ビット逐次比較型 A-Dコンバータ, AD7450 は差動入力の12ビット逐次比較型 A-Dコンバータです. AD7476A の外観を**写真1-1** に示します.

用は確かに分解能は高いのですが、DC精度はあまりよくありません。もともとDCカットして使うくらいですから、ただし安価です。

分解能が高い=精度が高いという思い込みがあると、どうしても上記のような失敗を犯してしまいます. 分解能 ≠ 精度だと思って A-D コンバータの選定をすることをお勧めします.

図1-Bを見てください. この例では分かりやすいように分解能は100にしています. 分解能は100ですから、表示値は100分割、すなわち1digitは1%となります(バイナリ・コードではLSBですが、10進ではLSDまたは10はgitで表します).

精度というのは理想的な直線からのずれで表すので、この図1-Bでは約12digit分のずれがあることになります。



[図 1-B] 精度とは理想的な(直線的な)入出力特性からのずれ 精度を悪化させる原因はオフセット電圧、寄生容量、残留インピーダンスなど 回路内のいろいろな要素が考えられる

しかもセンサの多くは差動出力タイプなので、AD7450のような差動入力のA-D コンバータは筆者にとっては特に重要な部品になっています。A-Dコンバータが小さいというメリットだけではなく、センサ出力信号をシングルエンドに変換するこなくとのまま A-Dコンバータに入力できるので、OPアンプの数を減らす効果も手伝った。かなりの小型化を実現できます。



[写真 1-1] AD7476Aの外観 SOT23という小さなパッケージ

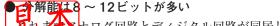
筆者は以前,小型パッケージのA-DコンバータとPICマイコンを組み合わせてセンサ回路を設計したことがありました.大幅なダウン・サイジングを実現でき,客先に喜ばれました.

小型パッケージの多くは逐次比較型のため、使いやすい12ビットまでのものが 多いのですが、今後さらに品種が増えていくことを期待しています。

1-2 マイコンに内蔵された A-D コンバータの性能

 $10 \sim 20$ 年前は、A-Dコンバータというと専用ICがほとんどでした。最近では A-Dコンバータを内蔵したマイコン(いわゆるワンチップ・マイコン)も登場してきました。小型化したい応用ではうってつけのICです。

ただ、A-Dコンバータというと高度なアナログ技術が要求される精密電子部品であり、かたやマイコンというとスイッチング・ノイズをまき散らすディジタル回路の親玉的存在です。その両者を1チップ化して、はたしてちゃんとした性能が出るのか興味があるところです。A-Dコンバータが単体ICの場合、アナログ回路とディジタル回路はできるだけ離して実装するものですが、今ではアナログ回路とディジタル回路がワンチップ化される時代になってしまいました。技術の進歩というのは速いものです。



▼<mark>ナログ回路とディジタル回路が同居したミックスト・シグナル回路を</mark>

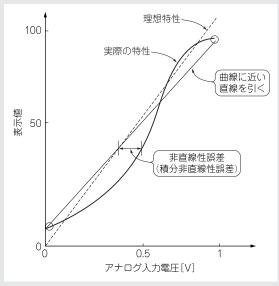
非直線性誤差

非直線性誤差は、**図1-C**のように、特性曲線に近い直線を描き、その直線とのずれを示します。この直線の引き方には2種類ありますが、逐次比較型を解説した第7章で説明します。

A-Dコンバータ専用ICでは、非直線性誤差をさらに二つに分けて定義していて、この図に示した誤差を積分非直線性誤差(INL)と呼びます.

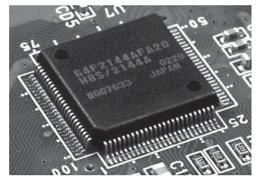
もう一つの非直線性誤差は,**表1-1** に記述がある微分非直線性誤差(DNL)です。 DNL は1 ビットごとの電圧幅の誤差で,詳しくは第7章で解説します。

DNLがあまりに悪いと、アナログ入力が増加しているにもかかわらず、出力コードの示す値が減少することになり、応用によっては大きな問題になります。例えば自動制御への応用で、A-Dコンバータを使って帰還回路を構成する場合、負帰還のはずが局部的に正帰還になり、正常動作ではなくなります。



[図1-C] 非直線性誤差は特性曲線に近い直線に対するずれ この誤差を特に積分非直線性誤差という





[写真1-2] ワンチップ・マイコン H8S/2144 100ピンのパッケージ. このうち, ADコンバータの入力に使える端子が合計で24ピンある

内蔵したワンチップICが市販されてきましたが、分解能は8~12ビットが主流のようです。このクラスのA-Dコンバータでも十分使用可能な応用も多いため、大量生産によるコスト・メリットが大きい民生分野で使用されています。

● 三つのマイコンを例に単体 A-D コンバータと性能を比較

筆者が今までに使ったことがある A-D コンバータ内蔵型マイコンとしては、H8シリーズやPICなどがあります。その中でH8S/2144(ルネサスエレクトロニクス)とPIC12F683(マイクロチップ テクノロジー)、ADuC841(アナログ・デバイセズ)を例にとって説明しましょう。内蔵されているのは10~12ビットの逐次比較型 A-D コンバータです。マイコンに内蔵されている A-D コンバータは多くが逐次比較型です。

● H8S/2144内蔵の10ビットA-Dコンバータ

H8SはH8の上位シリーズで、内部32ビット・バス構成のH8S/2000というCPUコアをベースに、必要な周辺機能を集積化したワンチップ・マイコンです。外観を**写真1-2**に示します。H8Sの詳細な機能については他書に譲るとして、早速A-Dコンバータ回路部を眺めてみましょう。

図1-4にA-Dコンバータ回路部の構成図を、表1-3にDC特性を示します. H8S/2144には8チャネルのアナログ入力AN0~AN7と、16チャネルの拡張アナログ入力があります。拡張アナログ入力はアナログ入力より特性が悪くなるので、ここではアナログ入力に対する誤差を評価します。表1-3の特性のうち、特性が最い条件Aでの精度に関する項目を以下に示します。

① 非直線性誤差 = ± 3.0 LSB_{max}

[表 1-3 ⁽³⁾] H8S/2144内蔵10ビットA-DコンバータのDC特性

実力はこれより良いとは思うが保証はしてくれない

 V_{CC} =3.0V~5.5V, AV_{CC} =3.0V~5.5V, AV_{ref} =3.0V~ AV_{CC} , V_{SS} = AV_{SS} =0V, ϕ =2MHz~最大動作周波数, T_A =-20~+75 $^{\circ}$ C

 V_{CC} =5.0V±10%, AV_{CC} =5.0V±10%, AV_{ref} =4.5V~ AV_{CC} , V_{SS} = AV_{SS} =0V, ϕ =2MHz~最大動作周波数, T_A =−20~+75℃(通常仕様品), T_A =−40~+85℃(広温度範囲仕様品)

		条件C	条件B	条件A	
	項目	10MHz	16MHz	20MHz	単位
		max	max	max	
	分解能	10	10	10	ビット
]	変換時間*5	13.4	8.4	6.7	μs
i	アナログ入力容量	20	20	20	pF
	許容信号源	10*1	10*3	10*3	kΩ
	インピーダンス	5* ²	5* ⁴	5* ⁴	K 52
/	非直線性誤差	± 7.0	± 3.0	± 3.0	LSB
	乔巴林正庆左	(11.0)	(5.0)	(5.0)	מטב
	オフセット誤差	± 7.5	± 3.5	± 3.5	LSB
J	ベクセクト的注	(11.5)	(5.5)	(5.5)	LOD
4	フルスケール誤差	± 7.5	± 3.5	± 3.5	LSB
ͺl	ノルハノ ル	(11.5)	(5.5)	(5.5)	LOD
;	量子化誤差	± 0.5	± 0.5	± 0.5	LSB
	絶対精度	± 8.0	± 4.0	± 4.0	LSB
	小じ <i>ハ</i> リ イ日 /文	(12.0)	(6.0)	(6.0)	LOD

()は拡張 アナログ入 カ CINO ~ CIN15 の場

*1:4.0 ≤ A V_{CC} ≤ 5.5V のとき

外部で調整可

* 2: $3.0V \le AV_{CC} \le 4.0V$ のとき

*3:変換時間 $\geq 11.17 \, \mu_{\rm S}$ (CKS = $1 \, \sigma \, \phi \leq 12 \, {\rm MHz}$,

またはCKS = 0)のとき

*4:変換時間<11.17 μ s(CKS = 1で ϕ >12MHz)のとき

*5:シングル・モードで最大動作周波数のとき

分解能は 10 ビットだが、DC 性能としては 8 ビット程度と分かる

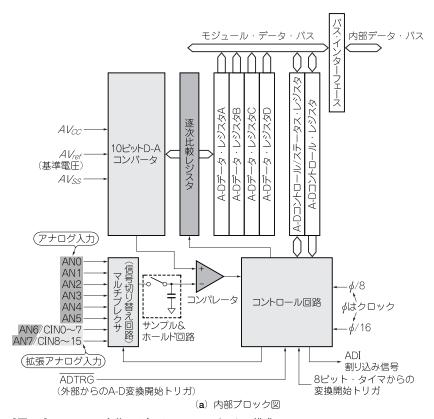
- ② オフセット誤差 = ± 3.5 LSB_{max}
- ③ フルスケール誤差 = ± 3.5 LSB_{max}
- ④ 量子化誤差 = ± 0.5 LSB_{max}
- ⑤ 絶対精度 = ± 4.0 LSB_{max}

良課差の大まかな内容については、コラムを参照してください. LSBはLeast Significant Bitの略で、最下位ビットのことです. A-D変換の場合は、出力データ

の最小単位です.

上記の誤差は T_A = 動作温度範囲での値なので、温度特性などもこの誤差には含まれています。従って、 T_A が25 \mathbb{C} の単一温度では上記の値より良くなります。

- ①の非直線性誤差は積分非直線性誤差のことです. これは増幅器の非直線性のようなもので、調整で減らすことは困難です. この値が大きいということは A-D コンバータにとっては致命的になります.
- ②オフセット誤差と③フルスケール誤差は、基本的には調整でゼロにすることが可能ですが、調整を行うことで非直線性誤差が増加する場合もあります。
 - ④の量子化誤差はA-Dコンバータの原理上必ず発生するものです. NビットA-D



<u>[図1-4] H8S/</u>2144内蔵10ビットA-Dコンバータの構成

の出力電圧を入力電圧と比較してデータを決める逐次比較型のA-Dコンバータ

コンバータの1ビット当たりの分割幅(1 LSB)をqとすると、

$$q = \frac{1}{2^N} \tag{1-1}$$

で表されます. 量子化誤差のP - P値はqなので、 \pm で表すと $\pm 0.5 q$ 、すなわち $\pm 0.5 LSB$ になります. $10 ビット A-D コンバータの場合は <math>1 LSB = 1/2^{10} \pm 0.1\%$ です。

①~④の誤差は相対誤差と呼んでいます。④を除いた誤差のトータルを一般に総合誤差と呼ぶことがあります。通常、総合誤差が1LSB以内であれば、そのA-Dコンバータの分解能に見合った性能が得られます。これに対して、⑤の絶対精度は国際標準にもとづいた信号源(この場合はDC電圧発生器)と測定系を用いた標準体系のもとで規定されます。ディジタル電圧計ではこの絶対精度が重要になります。

絶対精度が ± 4 LSB_{max}ですから、H8S/2144に内蔵されている A-D コンバータはビット数こそ10ビットですが、精度的には8ビットの性能しかないと言えます.もちろんこれは最悪値なので、実力的にはもっと良いのかもしれません.これはあくまでもカタログ・データ上での判定です.

A-Dコンバータの性能を上げるとチップの面積を大きくしなければならず、「ワンチップ・マイコンは安価」という特徴がなくなりますし、技術的な問題もあろうかと思います。単純にA-Dコンバータの性能をアップするわけにはいかないよう

端子名	ピン番号	記号	機能
アナログ電源端子	37	AV _{cc}	アナログ部の電源
アナログ・グラウンド端子	46	AVss	アナログ部のグラウンドおよび基準電圧
リファレンス電源端子	36	AV _{ref}	A-D変換の基準電圧
アナログ入力端子0	38	AN0	アナログ入力チャネル0
アナログ入力端子1	39	AN1	アナログ入力チャネル1
アナログ入力端子2	40	AN2	アナログ入力チャネル2
アナログ入力端子3	41	AN3	アナログ入力チャネル3
アナログ入力端子4	42	AN4	アナログ入力チャネル4
アナログ入力端子5	43	AN5	アナログ入力チャネル5
アナログ入力端子6	44	AN6	アナログ入力チャネル6
アナログ入力端子7	45	AN7	アナログ入力チャネル7
A-D外部トリガ入力端子	25	ADTRG	A-D変換開始のための外部トリガ入力
拡張A-D入力端子0~15	26~29, 32~35, 47, 48, 31, 30, 21, 20, 11, 10	CINO~ CIN15	拡張A-D変換入力(ディジタル入力端子) チャネル0〜チャネル15

(b) A-Dコンパータに関連する端子



[表 1-4] A-D コンバータの分解能(ビット数)と誤差の関係

A-D変換の誤差を0.1%以下にするには、10ビット以上の分解能が必要

分解能	8ビット	10 ビット	12 ビット	NビットADコンバータの1ビットあたりの幅
1LSB の値	0.4%	0.1%	0.025%	q (1 LSB) は,
量子化誤差の値	± 0.2%	± 0.05%	± 0.0125%	$q = \frac{1}{2N}$

です. 「ワンチップ・マイコンの A-D コンバータの性能は、カタログのビット数より $1 \sim 2$ ビット落ちるのが一般的」と思っておくのがよいでしょう.

▶8ビットの性能があると1%程度の精度は出せそう

ところで、8ビットの性能を持つA-Dコンバータとは、どの程度のことができるのでしょうか?8ビットということは、 $2^8 = 256$ ですから、1%精度は得られそうです。気温を測って1%単位で表示するなど、この程度の精度で足りる用途も多いはずです。しかし、用途によっては、より高精度が必要な場合もあります。

● 0.1%精度で測るのに必要なA-Dコンバータのビット数は?

A-Dコンバータを使って、0.1%精度で電圧を測ることを考えてみましょう. そのとき何ビットのA-Dコンバータを選択すればよいのでしょうか?表1-4にA-Dコンバータのビット数と誤差を示します.

▶8ビットでは不可能

まず8ビットのA-Dコンバータでは、量子化誤差だけで0.2%を超えてしまうので、0.1%を測定することができません。従って、8ビットA-Dコンバータでは原理的に0.1%を測定することは不可能です。

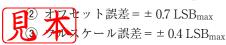
▶ 10 ビットではぎりぎり可能だが…

次に10ビットの場合です。10ビットA-Dコンバータの量子化誤差は ± 0.05 %です。従って、非直線性誤差などの総合誤差が0.1-0.05=0.05%、すなわち ± 0.5 LSB以内にできれば、ぎりぎりですが0.1%が測定できることになります。

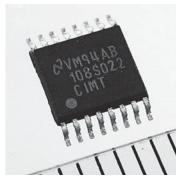
ワンチップ・マイコン内蔵の10ビットA-Dコンバータでは、先のH8S/2144の例のように、精度が分解能より $1 \sim 2$ ビット落ちるので、まず無理です。

分解能10ビットの A-D変換専用 I Cである ADC108S022(ナショナルセミコンダクター)を使って検討してみましょう. **写真1-3**に外観を, **図1-5**に内部構成を, **表1-5**に仕様を示します. ADC108S022はさすが専用ICだけあって.

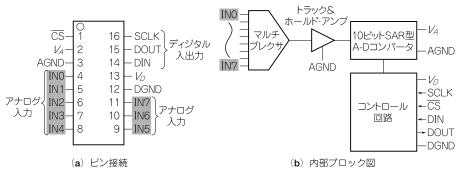
① 非直線性誤差 = ± 0.3 LSB_{max}



026



[写真1-3] A-D コンバータ専用IC ADC108S022 8チャネル入力12ビット分解能のA-Dコンバータ



[図1-5⁽⁴⁾] A-D コンバータ専用IC ADC108S022の内部構成 入力チャネルの切り替えなどはディジタル入出力で設定する

[表1-5] A-D コンバータ専用IC ADC108S022の特性 専用IC なのでDC特性だけでなく、正弦波を入力したときのAC特性も求められている

	分解能	10	ビット
	サンプリング周波数	$50 \sim 200$	ksps
	アナログ入力容量	33 (トラック・モード) 3 (ホールド・モード)	pF
	非直線性誤差	$\pm 0.3_{\text{max}}$	LSB
	オフセット誤差	$\pm 0.7_{\rm max}$	LSB
E	フルスケール誤差	$\pm 0.4_{\rm max}$	LSB
>	量子化共產	± 0.5 _{max}	LSB

SNR	61.4 _{min}	dΒ
THD	- 73.4 _{max}	dΒ
チャネル・クロストーク	- 79.8 _{tvp}	dΒ

 $f_{in} = 40.2 \mathrm{kHz}$ (SNR, THD) $f_{in} = 20 \mathrm{kHz}$ (チャネル・クロストーク) ($V_A = V_D = 2.7 \sim 5.25 \mathrm{V}$, AGND = DGND = 0V, $f_{SCLK} = 0.8 \sim 3.2 \mathrm{MHz}$, $f_{sample} = 50 \mathrm{k} \sim 200 \mathrm{ksps}$, $T_A = -40 \sim +85 \mathrm{C}$)